10

15

Patentansprüche

- 1. Vorrichtung zur Bestimmung von Raumkoordinaten eines Objekts (2) mit:
- einem Projektor (3), der auf das Objekt (2) ein Muster
 (4) mit bekannten Projektionsdaten projiziert,
 - mit einer Kamera (6), die ein Objektbild (8) des auf das Objekt (2) projizierten Musters (4) erzeugt, und mit
 - einer der Kamera (6) nachgeschalteten Datenverarbeitungseinheit (7), die aus dem Objektbild (8) und den bekannten Projektionsdaten Raumkoordinaten des Objekts (2) bestimmt,

dadurch gekennzeichnet, dass wenigstens eine weitere Kamera

wenigstens eine weitere Kamera (6) ein weiteres Objektbild (9) erzeugt und die Datenverarbeitungseinheit (7) aus den Objektbildern (8, 9) mittels eines Triangulationsverfahrens zusätzliche Raumkoordinaten des Objekts (2) bestimmt und das Muster (4) redundant kodierte Projektionsdaten enthält.

Claims

- 1. Device for determining spatial co-ordinates of an object (2) with:
- a projector (3) which projects onto the object (2) a pattern (4) with known projection data,
- a camera (6) which creates an object image (8) of the pattern (4) projected onto the object (2), and with a data processing unit (7) connected downstream from the camera (6), which determines spatial co-ordinates of the object (2) from the object image (8) and the known projection data,

characterized in that,

at least one further camera (6) creates a further object image (9) and the data processing unit (7) determines additional spatial co-ordinates of the object (2) from the object images (8, 9) by means of a triangulation method and the pattern (4) contains redundant encoded projection data.